## ⑲ 日本国特許庁(JP) ⑪実用新案出願公告

# ⑫実用新案公報(Y2) 昭59-26411

⑤Int.Cl.³

識別記号

庁内整理番号

2040公告 昭和59年(1984)8月1日

G 05 G 1/24 F 16 C 11/04 7369—3 J 6907—3 J

(全5頁)

. .

**匈制御レバー組立体** 

②実 頤昭53-68990

②出 頤 昭53(1978) 5月22日

(前置審査に係属中)

⑮公 開 昭54-19899

④昭54(1979) 2 月 8 日

優先権主張 291977年7月11日39米国(US)30 814594

⑫考 案 者 ウイリアム・ジエームス・ブラウ 10

アメリカ合衆国イリノイ州ネイバ ービル・マウンテイド・アールテ イー 9 サウス 629 ラツドクリフ・ ロード 4

②考 案 者 オーソン・キース・ケリー

アメリカ合衆国イリノイ州アウロ ラ・ハンプトン・ロード19

⑦出 願 人 キヤタピラー トラクター コン パニー

> アメリカ合衆国イリノイ州ピオー リア・ノース・イースト・アダム ズ・ストリート 100

個代 理 人 弁理士 浅村 皓 外2名 級参考文献

実 公 昭40-14170 (JP, Y1)

#### 切実用新案登録請求の範囲

(1) 複数個の選択的に作動され得る機構と、支持体とを有する手動操作され得る機械における制 30 御レパー組立体にして、第1の軸と、該第1の軸の第1の部分を前記支持体の第1の部分に、その支持体の軸線を中心として回転できるように組付けるための第1の組付装置と、前記第1の軸に連結されていて該第1の軸を前記軸線の 35 まわりで手動回転させるための第1のレパーと、管形の第2の軸と、該第2の軸を前記軸線

を中心として独立して回転できるように前記第 1の軸のまわりに同軸に組付けるための第2の 組付装置と、前記第2の軸を前記軸線を中心と して手動回転させ得るように前記第2の軸に連 結された第2のレバーと、管形の第3の軸と、 該第3の軸を前記軸線を中心として独立して回 転させ得るように前記第2の軸のまわりに同軸 に組付けるための第3の組付装置と、前記軸線 を中心として回転するように前記第3の軸を手 動回転させ得るように前記第3の軸に連結され た第3のレバーと、前記第3の軸を前記第1の 軸の前記第1の部分から軸線方向に隔たつた第 2の位置で前記支持体に組付けるための第4の 組付装置とを備え、総ての前記軸は前記支持体 の第1の部分から軸線方向に隔置された該支持 体の第2の部分において、それぞれの前記組付 装置によつて回転可能に支持されており、更に、 前記第1乃至第3のレバーを選択的に操作する ことにより前記第1乃至第3の軸が選択的に回 転することの結果として、前記複数の機構を選 択的に作動するようにされた前記第1乃至第3 の軸と前記複数の機構との間に延びている連結 装置を備え、該連結装置は前記支持体の第1の 部分と第2の部分との間に軸線方向に配列され ていることを特徴とする制御レバー組立体。

- (2) 前記支持体は総べての前記軸を包囲するハウジングを包含し、また前記支持体は開口を有しており、総ての前記レバーはその開口を通つて移動可能に延びている実用新案登録請求の範囲第1項記載の制御レバー組立体。
- (3) 前記組付装置がころ軸受装置を含む実用新案 登録請求の範囲第(1)項記載の制御レバー組立 体。
- (4) 前記組付装置が針軸受装置を含む実用新案登録請求の範囲第(1)項記載の制御レバー組立体。
- (5) 前記機構が前記支持体に組付けられている実 用新案登録請求の範囲第(1)項記載の制御レバー

20

(2)

**寒公** 昭 59-26411

組立体。

- (6) 前記支持体は総べての前記軸を包囲するハウ ジングを包含し、また、前記支持体は開口を有 しており、絵での前記レバーはその開口を通つ て移動可能に延びており、前記機構が前記支持 5 体に装着されていて前記制御レバー組立体と前 記機構を台上試験を受けるための一括ユニツト として組立て、その後、予備試験を受けた一括 ユニツトとして機械内にすえ付けることができ るようになつている実用新案登録請求の範囲第 10 (1)項記載の制御レバー組立体。
- (7) 前記支持体が、前記第1の軸をジヤーナル支 持する第1のピポツト装置と、前記第3の軸を ジヤーナル支持する第2のピボツト装置とを構 成し、前記第1の軸が前記第2の軸と第3の軸 15 れる。 とを介して前記支持体に有効に追加的にジヤー ナル支持されている実用新案登録請求の範囲第 (1)項記載の制御レバー組立体。
- (8) 総ての前記レバーが前記第1の軸の一端部に 第(1)項記載の制御レバー組立体。
- (9) 総ての前記レバーが前記第1の軸の一端部に おいて並置され、前記第1の軸がその反対端部 において前記支持体にジヤーナル支持されてい バー組立体。

#### 考案の詳細な説明

本考案は制御組立体、特に、制御レバー組立体 に係る。

ローダ等を含む貨物取扱車輌の如き車輌におい 30 ては、車輌の働き要素の各種の異る作用を生じさ せるために複数個の制御レバーが使用される。従 つて、運転者によつて容易に使用されるように制 御レバーを互いに隣接させて取付けるための装置 を設けることが従来から採用されている。

しかし、制御レバーのそのような在来的組付手 段においては、複数個の枢動組付装置は、制御レ パーを互いに独立させて組付けて配設されている (但し、共通の支持体上に配列することもある)。 は、比較的多くの費用を要し、従つて、そのよう な車輌の製作において問題を提供している。

さらにまた、制御レバーに、それらによつて制 御される多数の要素、例えば装置のパイロツト弁、

ソレノイド弁など、を組合わせることが望まれる。 本考案は、改良された制御レバー組立体であつ て装置が部分的に組立てられて一括ユニツトとし て車輌に取付けられ得るものを含む。

さらに、本考案は、複数個のレバーが、それら のうち第1のレバーが結合される回転軸によつて 画定される共通軸線を中心として回転するように 組付けられる制御レバー組立体を提供すること包 含する。

図示実施例において、その他のレバーは前記第 1のレバーの軸を中心として順次に同心に組付け られる。従つて、ハウジングに対するレバー組立 体の単一枢動組付け装置が、個別のレバーの複数 個の枢動組付装置の組付けを達成するべく使用さ

レバーとこれらレバーの操作によつて作動され るように設計された機構との間には連結装置が配 置され、前記レバーの組立体は車輌に容易に据付 けられるように一括ユニツトとして配設される。 おいて並置されている実用新案登録請求の範囲 20 さらに、そのような一括ユニツトの構成は、車輌 の組立を容易にするため車輌に据付ける前に該ユ ニツトの事前試験を可能にする。

本考案によれば、複数個の選択的に作動され得 る機構と、支持体とを有する手動操作され得る機 る実用新案登録請求の範囲第(1)項記載の制御レ 25 械における制御レバー組立体にして、第1の軸と、 該第1の軸の第1の部分を前記支持体の第1の部 分に、その支持体の軸線を中心として回転できる ように組付けるための第1の組付装置と、前記第 1の軸に連結されていて該第1の軸を前記軸線の まわりで手動回転させるための第1のレバーと、 管形の第2の軸と、該第2の軸を前記軸線を中心 として独立して回転できるように前記第1の軸の まわりに同軸に組付けるための第2の組付装置 と、前記第2の軸を前記軸線を中心として手動回 35 転させ得るように前記第2の軸に連結された第2 のレバーと、管形の第3の軸と、該第3の軸を前 記軸線を中心として独立して回動させ得るように 前記第2の軸のまわりに同軸に組付けるための第 3の組付装置と、前記軸線を中心として回転する そのような複数個の枢動取付装置を配設すること 40 ように前記第3の軸を手動回転させ得るように前 記第3の軸に連結された第3のレバーと、前記第 3の軸を前記第1の軸の前記第1の部分から軸線 方向に隔たつた第2の位置で前記支持体に組付け るための第4の組付装置とを備え、総ての前記軸

(3)

**実公 昭 59-26411** 

. 3

は前記支持体の第1の部分から軸線方向に隔置さ れた該支持体の第2の部分において、それぞれの 前記組付装置によつて回転可能に支持されてお り、更に、前記第1乃至第3のレバーを選択的に 操作することにより前記第1乃至第3の軸が選択 5 的に回転することの結果として、前記複数の機構 を選択的に作動するようにされた前記第1乃至第 3の軸と前記複数の機構との間に延びている連結 装置を備え、該連結装置は前記支持体の第1の部 分と第2の部分との間に軸線方向に配列されてい 10 21上に同心に配置されて隣接のレバー12から内 ることを特徴とする制御レバー組立体が提供され る。

本考案の構成は上述したごときものであるか ら、全体的に簡単な構造であつて、コンパクトな ものであり、経済的にも有利に製作し得る。更に、15 ング 14 の部分 36 において支持されている。 従つ 支持体の第1の部分には第1の軸を受承するため の小径の孔を備えるだけで良いから、支持体の第 1の部分にも第3の軸(最外側の軸)を受承する ための孔を備えなければならないような構成に対 比して、より騒音(支持体内から出てくる騒音) 20 21, 19 のおのおのの積極回転支持を達成する。 を低減させることができる。加えて更に、連結装 置は、第1の軸が受承されている支持体の第1の 部分と、第3の軸が受承されている支持体の第2 の部分との間に軸線方向に配列されているから、 各軸に大なる曲げ応力が生ずることがなく、構成 25 される如く、球面軸受 37 は壁 19 に対して軸 16 の がコンパクトになることに加えて、操作をよりス ムーズに行なうことができる。すなわち、レバー を軽く手動することができる。

本考案のその他の特色と利点は、以下添付図面 と関連して為される説明から明らかになるであろ 30 41 との間にはスペーサ 40 が配設されている。ス う。

図面に示される本考案の実施例において、全体 として 10 を以て示される制御レバー組立体は、3 個の手動オペレータ・レバー11, 12, 13を以て成 るものとして図示されている。これらレバーは車 35 輌のオペレータ即ち運転者によつて適切に操作さ れ得るようにハウジング 14 から外部へ突出して いる。

ーそう明細に第2図を参照すると、レバー11は 軸 16 の一方の端部 15 に固定的に結合されてい 40 45, 46 と組合わされている。 既に略述した如く、 る。軸 16 はその反対端部 17 をハウジング 14 の壁 部分 19 の穴 18 にジヤーナル支持されている。

第1の連結リンク20が、壁19に隣接して端部 17 に固定されている。

軸 16 を同心に包囲して、端部 15 の内方に、管 形の第2の軸21が配置されている。軸21は好適 な針軸受 22、23 によつて軸 16 上に支持されてい る。レバー12 は軸 21 の一端部 24 に固定的に結合 されており、第2の連結リンク25が、好適な締付 装置によつて軸 21 の反対端部 26 に結合されてい る。締付装置はナツト 27 と締付スタツド 28 とを 以て構成される。

第3の管形の軸29が針軸受30,31によつて軸 方へ延びている。第3のレバー13は軸29の一方 の端部 32 に結合され、第3の連結リンク 33 が軸 29 の反対の端部 34 に結合されている。

第3の管形の軸29は針軸受35によつてハウジ て、軸 16 は針軸受 22、23、軸 21、針軸受 30、31、 軸 29 および軸受 35 を介してハウジング部分 36 に有効にジヤーナル支持されて、以てハウジング 部分 36 内において同心関係を以て 3 本の軸 16,

全体として37を以て示されている自動調心球 面軸受 37 が、前述の如きレバー11、12、13 の組立 時において軸 16 の端部 17 に配置されて組立体の ための第2の支持軸受として働らく。第2図に示 端部 17 を回転可能に有効に装架する。

第2図に示される如く、制御レバー組立体は、 さらに、ベル・クランク 39 を担持する軸 38 を有 する。ベル・クランク 39 と第2のベル・クランク ラスト座金 42 が壁 19 に隣接してベル・クランク 組立体の一端部に配設され、第2のスラスト座金 43 がハウジング 14 のフランジ 44 に隣接してべ ル・クランク組立体の他端部に配設されている。

図示の実施例において、ベル・クランク 39 は連 結リンク 25 に結合され、ベル・クランク 41 は連 結リンク20に結合されている。

第1図に示される如く、制御レバー11, 12, 13 は、組立体 10 において、複数個の機構例えば機構 これら機構は、前記レバー11, 12, 13 の操作によ つて制御されるように意図された任意の好適な装 置を含み得、例えばパイロツト弁、ソレノイド弁 などを包含し得る。前記レバーによつて制御され

(4)

**寒公 昭59-26411** 

る特定の機構は、本考案の一部を構成するもので はなく、既に説明したように前記レバーを車輛に 組合わせて該車輌に据付けられ得る完全な一括ユ ニツトの一部として単に例示されるものであるに すぎない。

従つて、本考案は、改良された制御レバー組立 体であつて、第1の軸16が、その固定軸線を中心 として該軸を回転するように好適な装置を介して 支持ハウジング 14 に装架されるものを含む。第1 の制御レバー11 は、前記軸 16 をその軸線を中心 10 一括ユニツトとして組立てられている。 として手動によつて回転させるため前記軸 16 に 結合される。第2の軸は管形の軸を以て構成され、 該管形の軸は、第2のレバーの操作の効果として、 前記第1の軸を中心として同軸回転するように前 記第1の軸に組付けられる。

第3の軸は、第3の手動のレバー13による制御 下で独立して回転するように前記第2の軸を中心 として同軸的に組付けられた管形の軸を以て構成 される。本考案は、前記軸とハウジング 14 によつ て担持される異別の機構との間に延在する連結装 20 の断片縦断面図、第2図は第1図の組立体の直径 置であつて運転者による制御レバー11、12、13の 選択的操作に依る前記軸の選択的回転の結果とし て前記機構を選択的に作動させるものの提供を含 む。前記ハウジングは、第1図に見られる如く、 前記レバーがそれを通つて延びる好適な開口を有 25 ク:16, 21, 29 は軸;22, 23, 30, 31 は針軸受: する。

前記軸のための組付装置は複数個の異種のころ

軸受装置を以て成り、そして、一そう明細には前 記制御組立体において前記軸の改良された回転支 持を提供するための針軸受装置、例えばテフロン のコーテイングを配されたプラスチック製のブシ 5 ユ装置の如きプツシユ装置などを以て構成され

図示実施例において、前記制御レバー組立体と 前記機構は事前試験された一括ユニツトとして車 輌に据付けるのに先立つて台上試験を行うための

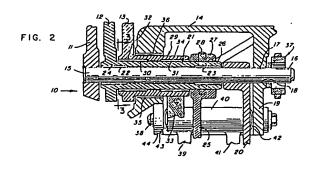
開示された実施例にさらに示されるように、前 記制御レバーは、運転者による使用に対し便利且 つ正確に配置されるように、共通の支持軸の一方 の端部に配設される。

本明細書に以上記載した特定実施例の開示は、 本考案に包含される広汎な考案概念を説明するた めのものである。

### 図面の簡単な説明

第1図は本考案を実施された制御レバー組立体 方向断面図:第3図は第2図の3-3線に事実上 沿つて切つた横断面図である。

図面上、10は制御レバー組立体;11,12,13は レパー:14はハウジング:20,25,33は連結リン 37 は球面軸受; 39, 41 はベル・クランク; 45. 46 は機構を示す。



(5)

実公 昭59-26411

